

Velkommen til PLAB1 og PLAB2 Wikiene

TDT4112/IT1501 PLAB 1

- 1. Komme i gang
 - 1. Hva er Arduino?
 - 2. Arduino IDE installasjon
 - 3. Mine første Arduino-programmer
- 2. Kit
 - 1. Student-kit
 - 2. Gruppe-kit
- 3. Hardware og software
 - 1. Sensorer
 - 1. Generelt om sensorer og trykknapper
 - 2. Lyssensor
 - 3. Ultralyd - HC-SR04
 - 4. IR - TCRT5000
 - 5. Bevegelsessensor
 - 6. Akselerometer ADXL335B
 - 7. LM35 Temperatursensor
 - 8. DHT11 Temperatur- og luftfuktighetssensor
 - 9. RFID RC522
 - 10. Mikrofon
 - 11. Touch sensor
 - 12. Fuktighetssensor (for måling i jord)
 - 13. IR fjernkontroll
 - 14. Joystick
 - 15. Barometer BMP180
 - 16. Halleffektsensor
 - 17. Knocksensor
 - 18. ADXL345 akselerometer
 - 2. Aktuatorer
 - 1. Generelt om aktuatorer og LED
 - 2. Servoer
 - 3. Buzzere
 - 4. 1602A LCD display
 - 5. MOSFET Transistor
 - 6. Hodetelefoner
 - Andre aktuatorer
 - 3. Breadboard strømforsyning (YwRobot)
 - 4. Pololu Zumo Robot
 - 5. Bluetooth og Bluetooth 4.0 (Low Energy (BLE))
 - 1. App for forenklet utvikling og kontroll av Arduino
 - 2. Bluetooth og Arduino tilkobling
 - 3. Bluetooth og Processing
 - 4. Processing, Arduino, Bluetooth (integreringseksempler)
 - 6. UART, I²C og SPI
 - 7. Port Expander
 - 8. Arduino - biblioteker
 - 9. Arduino - nettverk
 - 10. Ethernet shield
- 4. Nyttige ressurser
 - Arduino USB-drivere
 - Breadboardet
 - Feilsøking - noen tips
 - Git - versjonskontroll
 - Kalkulere resistansen i en resistor
 - Laste opp filer til hjemmeområdet
 - Legge til og bruke biblioteker Arduino

TDT4113 PLAB 2

- Object oriented python
- Legge til moduler i Python
- Behavior Based Robotics
- ZuPi: Raspberry Pi - Zumo adapter
- Feilsøking Prosjekt 6