

Løsningsforlag SØK 3004 H17

#7

$$a) \int (3x^2 + 2e^{2x}) dx = \underline{\underline{x^3 + e^{2x} + C}}$$

$$b) \int x^2 e^x dx$$

Bruk delvis integrasjon. Sett

$f(x) = x^2$ og $g'(x) = e^x$ og bruk at

$$\int f(x)g'(x) dx = f(x)g(x) - \int f'(x)g(x) dx :$$

$$\int x^2 e^x dx = x^2 e^x - \underbrace{\int 2x e^x dx}_{\textcircled{*}}$$

Bruk delvis integrasjon på $\textcircled{*}$:

$$\int x e^x dx = x e^x - \int e^x dx = x e^x - e^x + C_1.$$

Innsatt får vi:

$$\int x^2 e^x dx = \underline{\underline{x^2 e^x - 2x e^x + 2e^x + C}}$$

c) Vi har at Symmetriske rundt $x=0$

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = 2 \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx = \int_0^1 e^{-x^2} dx + \int_1^{\infty} e^{-x^2} dx.$$

$f(x) = e^{-x^2}$ er kontinuert og begrenset på intervallet

$x \in [0, 1]$ og $\int_0^1 f(x) dx$ er følgelig endelig.

For $x \in [0, \infty)$, har vi at $e^{-x^2} \leq e^{-x}$. (2)

$$\int_1^{\infty} e^{-x} dx = \lim_{a \rightarrow \infty} \int_1^a e^{-x} dx = \lim_{a \rightarrow \infty} [-e^{-x} + c]_1^a = \frac{1}{e}.$$

$\int_1^{\infty} e^{-x} dx$ konvergerer, og da må også $\int_1^{\infty} e^{-x^2} dx$ konvergere.

$$\hookrightarrow \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx \text{ konvergerer.}$$

#2

$$X(t) = X_T e^{-a(T-t)} - \int_t^T e^{-a(v-t)} b dv$$

$$\begin{aligned} \text{a) } \frac{dX(t)}{dt} &= a X_T e^{-a(T-t)} - \underbrace{e^{-a(t-t)}}_{=1} b \\ &\quad - \int_t^T (-a) e^{-a(v-t)} b dv \\ &= a \left(X_T e^{-a(T-t)} + \int_t^T e^{-a(T-t)} b dv \right) + b \\ &\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{= X(t)} \\ &= \underline{\underline{a X(t) + b}} \end{aligned}$$

b) Ved å plassere pengene i banken vil han få renter på tid t på $r(t) v(t)$.

Ved å investere i aksjen får han dividender $\pi(t)$ og endring i aksjekursen $\dot{v}(t)$.

Siden det her ikke er noen risiko, bør begge alternativene gi like avkastning:

$$r(t) v(t) = \pi(t) + \dot{v}(t)$$

c) Vi har at

$$r(t) v(t) = \pi(t) + \dot{v}(t) \Leftrightarrow$$

$$\begin{aligned} \dot{v}(t) &= r(t) v(t) - \pi(t) \\ &= r v(t) - \pi \end{aligned}$$

Fra likning (2) har vi at

$$\begin{aligned} v(t) &= v_T e^{-r(T-t)} - \int_t^T e^{-r(u-t)} (-\pi) du \\ &= v_T e^{-r(T-t)} + \int_t^T e^{-r(u-t)} \pi du \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} d) \lim_{T \rightarrow \infty} v(t) &= \lim_{T \rightarrow \infty} v_T e^{-r(T-t)} + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_t^T e^{-r(u-t)} \pi du \\ &= v_T \lim_{T \rightarrow \infty} e^{-r(T-t)} + \pi \lim_{T \rightarrow \infty} \int_t^T e^{-r(u-t)} du \\ &= 0 + \pi \cdot \lim_{T \rightarrow \infty} \left[-\frac{1}{r} e^{-r(u-t)} + c \right] \\ &= \frac{\pi}{r} \quad (\text{Dette er "Gordon's formula"}) \end{aligned}$$

#3

(4)

a) Vi har at $P(X-a) = 0 \Leftrightarrow$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 - 4 \\ X_2 - 3 \\ X_3 - 8 \\ X_4 - 1 \end{bmatrix} = 2X_1 - 8 + X_2 - 3 + 3X_3 - 24 + 4X_4 - 4 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\underline{\underline{2X_1 + X_2 + 3X_3 + 4X_4 = 39}} \quad \textcircled{\oplus}$$

b) Budsjettplanet finnes ved å sette $X_3 = 0 \text{ i } \textcircled{\oplus}$.
Alternativt, finn en vektor a som ligger i budsjettplanet, f.eks $a = (0, 39, 0)$:

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 - 0 \\ X_2 - 39 \\ X_3 - 0 \end{bmatrix} = 2X_1 + X_2 - 39 + 4X_4 = 0$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{2X_1 + X_2 + 4X_3 = 39}}$$

a) $f(x) = e^{-x}$

Ekspanderer rundt punktet $a=0$:

$$f(x) \approx e^{-0} + (-e^{-0})(x-0) + \frac{1}{2} e^{-0} (x-0)^2$$

$$= 1 - x + \frac{1}{2} x^2$$

$$f(0.2) \approx 1 - 0.2 + \frac{1}{2} \cdot 0.2^2 = \underline{\underline{0.82}} \quad (e^{-0.2} \approx 0.81873)$$

b) $f(x) = \sqrt[3]{x} = x^{\frac{1}{3}}$

Ekspanderer rundt punktet $a=64$:

$$f(x) \approx (64)^{\frac{1}{3}} + \frac{1}{3} (64)^{-\frac{2}{3}} (x-64)$$

$$= 4 + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{42} (x-64)$$

$$= 4 + \frac{1}{48} (x-64)$$

$$f(65) \approx 4 + \frac{1}{48} (65-64) = \underline{\underline{4.0208}} \quad ((65)^{\frac{1}{3}} \approx 4.0207)$$

c) $f(x) = \ln x$

Ekspanderer rundt punktet $a=1$:

$$f(x) \approx \ln 1 + \frac{1}{1} \cdot (x-1) - \frac{1}{2} (x-1)^2 + \frac{2}{6} (x-1)^3$$

$$= (x-1) - \frac{1}{2} (x-1)^2 + \frac{1}{3} (x-1)^3$$

$$f(1.1) \approx 1.1 - 1 - \frac{1}{2} \cdot 0.1^2 + \frac{1}{3} \cdot 0.1^3 = 0.1 - 0.005 + 0.000333\dots$$

$$= \underline{\underline{0.095333\dots}}$$

$$(\ln 1.1 = 0.09531)$$

#5

16

a) Vi finner faktoreterspørselen K og L ved å løse problemet

$$\min_{K, L} rK + wL$$

s.t.

$$\sqrt{K} + \sqrt{L} = Q$$

$$\mathcal{L} = rK + wL - \lambda(\sqrt{K} + \sqrt{L} - Q)$$

FOC:

$$\mathcal{L}_K = r - \frac{1}{2}\lambda K^{-1/2} = 0 \Leftrightarrow \sqrt{K} = \frac{\lambda}{2r} \quad \left. \vphantom{\mathcal{L}_K} \right\} \otimes$$

$$\mathcal{L}_L = w - \frac{1}{2}\lambda L^{-1/2} = 0 \Leftrightarrow \sqrt{L} = \frac{\lambda}{2w}$$

$$\mathcal{L}_\lambda = -\sqrt{K} - \sqrt{L} + Q = 0$$

Sett inn for \sqrt{K} og \sqrt{L} :

$$-\frac{\lambda}{2r} - \frac{\lambda}{2w} = -Q \Leftrightarrow \lambda(w+r) = 2wrQ \Leftrightarrow \lambda = \frac{2wrQ}{w+r}$$

Innsatt for λ i \otimes gir

$$\sqrt{K} = \frac{wQ}{w+r} \Rightarrow K = \frac{(wQ)^2}{(w+r)^2}$$

og

$$\sqrt{L} = \frac{rQ}{w+r} \Rightarrow L = \frac{(rQ)^2}{(w+r)^2}$$

b) (Se avsnitt 9.5.1 s 310 i läroboken.)

(7)

Two inputs factors are perfect substitutes
hvis

$$RTS = k, \quad k \text{ en konstant } \neq K, L$$

som er slik at $Q(K, L) = \bar{Q}$. Alternativt: $\sigma = \infty$.

Betrakt isokvanten hvor $Q = \bar{Q}$.

$$\bar{Q} = \sqrt{K} + \sqrt{L} \Leftrightarrow \sqrt{K} = \bar{Q} - \sqrt{L} \Rightarrow$$

$$K = (\bar{Q} - \sqrt{L})^2$$

$$\begin{aligned} RTS &= -\frac{dK}{dL} = -2(\bar{Q} - \sqrt{L}) \left(-\frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{L}}\right) \\ &= \frac{\bar{Q}}{\sqrt{L}} - 1. \end{aligned}$$

Vi ser at RTS ikke er konstant

↳ Innsatsfaktorene er ikke perfekte
substitutter.

c) Vi finner bedriften sitt tilbud ved å løse problemet

$$\max_Q \left(pQ - r \frac{w^2 Q^2}{(w+r)^2} - w \frac{r^2 Q^2}{(w+r)^2} \right) = \max_Q \bar{\pi}$$

$$\frac{d\bar{\pi}}{dQ} = p - 2r \frac{w^2 Q}{(w+r)^2} - 2w \frac{r^2 Q}{(w+r)^2} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\frac{p(w+r)^2}{2} - rw^2 Q - wr^2 Q = 0 \Leftrightarrow$$

$$Q(rw^2 + wr^2) = \frac{p(w+r)^2}{2} \Leftrightarrow$$

$$Qrw(w+r) = \frac{p(w+r)^2}{2} \Leftrightarrow$$

$$\underline{Q = \frac{p(w+r)}{2rw}}$$

$$\frac{\partial Q}{\partial w} = \frac{\partial}{\partial w} \left(\frac{p}{2r} + \frac{p}{2w} \right) = -\frac{p}{2w^2} < 0$$

↳ Bedriften sitt tilbud synker når w øker.