

#1

$$\begin{aligned}
 \text{a) } I &= \int_0^{10} f(t) dt = \int_0^{10} (1+at) dt = \left[t + \frac{1}{2}at^2 + C \right]_0^{10} \\
 &= \left[\left(10 + \frac{1}{2}a \cdot 10^2 + C \right) - \left(0 + \frac{1}{2}a \cdot 0^2 + C \right) \right] = 10 + 50a = 10 + 20 = \underline{\underline{30}}
 \end{aligned}$$

$$\text{b) } PV = \int_0^{10} e^{-rt} f(t) dt = \int_0^{10} e^{-rt} (1+at) dt$$

Med notasjonen for delvis integrasjon, sett

$f(t) = 1+at$ og $g(t) = e^{-rt}$. Da er

$$g'(t) = -\frac{1}{r}e^{-rt}$$

Vi får at

$$\begin{aligned}
 PV &= \int_0^{10} (1+at) e^{-rt} dt = \left[-(1+at) \frac{1}{r} e^{-rt} \right]_0^{10} \\
 &\quad - \int_0^{10} a \frac{1}{r} e^{-rt} dt \\
 &= -\frac{1+10a}{r} e^{-10r} + \frac{1}{r} - \left[\frac{a}{r^2} e^{-rt} + C \right]_0^{10} \\
 &= \frac{1}{r} - \frac{1+10a}{r} e^{-10r} + \frac{a}{r^2} - \frac{a}{r^2} e^{-10r} \\
 &= \frac{1}{0,05} - \frac{5}{0,05} e^{-0,5} + \frac{0,4}{0,0025} (1 - e^{-0,5}) = \underline{\underline{22,3}}
 \end{aligned}$$

$$\text{c) } \frac{dPV}{dr} = \frac{d}{dr} \left(\int_0^{10} e^{-rt} f(t) dt \right) = - \int_0^{10} t e^{-rt} f(t) dt$$

Her er t, e^{-rt} og $f(t) > 0$. Da må $\frac{dPV}{dr} < 0$

↳ Nåverdien synker når r øker.

#2

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & a \end{bmatrix} \quad \left| \quad \frac{1d}{PV} = \sum_{t=1}^{10} \frac{1+at}{(1+r)^t} \right.$$

(2)

a) A har en invers hvis $|A| \neq 0$.

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & a \end{vmatrix} = 1 \cdot a - 1 \cdot 2 = a - 2.$$

A har en invers for $a \in \mathbb{R}, a \neq 2$.

b) Bruker elementære rækkeoperasjoner:

$$\begin{aligned} \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & a & 0 & 1 \end{array} \right] &\sim \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & a-2 & -1 & 1 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{a-2} & \frac{1}{a-2} \end{array} \right] \\ &\sim \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{a}{a-2} & -\frac{2}{a-2} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{a-2} & \frac{1}{a-2} \end{array} \right] \end{aligned}$$

$$c) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{a}{a-2} & -\frac{2}{a-2} \\ -\frac{1}{a-2} & \frac{1}{a-2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{a}{a-2} - \frac{2}{a-2} & -\frac{2}{a-2} + \frac{2}{a-2} \\ \frac{a}{a-2} - \frac{a}{a-2} & -\frac{2}{a-2} + \frac{a}{a-2} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I.$$

d) Det karakteristiske polynomiet $P(\lambda)$ er:

(3)

$$P(\lambda) = |A - \lambda I| = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 1 & a-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - (1+a)\lambda + (1 \cdot a - 1 \cdot 2) \\ = \lambda^2 - (1+a)\lambda + (a-2) = 0$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{1+a \pm \sqrt{(1+a)^2 - 4(1)(a-2)}}{2}$$

$$= \frac{1+a \pm \sqrt{1+2a+a^2 - 4a+8}}{2}$$

$$= \frac{1+a \pm \sqrt{a^2 - 2a + 9}}{2}$$

e) Reel egenverdi krever at $a^2 - 2a + 9 > 0$.

$f(a) = a^2 - 2a + 9$ har sitt minimum for

$$f'(a) = 0 \Leftrightarrow 2a - 2 = 0 \Leftrightarrow a = 1. \quad f(1) = 1^2 - 2 \cdot 1 + 9 = 8 > 0.$$

$$f''(a) = 2 > 0.$$

$\hookrightarrow \lambda_{1,2}$ er reelle for alle verdier av a .

$$f) \lambda_1 + \lambda_2 = \frac{1+a + \sqrt{a^2 - 2a + 9}}{2} + \frac{1+a - \sqrt{a^2 - 2a + 9}}{2} \\ = \frac{1+a}{2} + \frac{1+a}{2} = 1+a = a_{11} + a_{22}.$$

$$g) \frac{(1+a + \sqrt{a^2 - 2a + 9})}{2} \cdot \frac{(1+a - \sqrt{a^2 - 2a + 9})}{2}$$

$$= \frac{(1+a)^2 - (a^2 - 2a + 9)}{4} = \frac{1 + 2a + a^2 - a^2 + 2a - 9}{4}$$

$$= \frac{4a - 8}{4} = \underline{\underline{a - 2}} = |A|.$$

(4)

#3

(5)

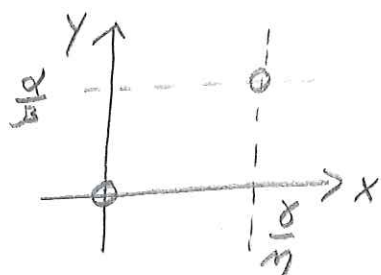
$$\dot{X} = \alpha X - \beta X Y$$

$$\dot{Y} = -\delta Y + \eta Y X$$

a) Likeveenter:

$$\dot{X} = 0 \Leftrightarrow X = 0 \text{ og } Y = \frac{\alpha}{\beta} \text{ når } X > 0$$

$$\dot{Y} = 0 \Leftrightarrow Y = 0 \text{ og } X = \frac{\delta}{\eta} \text{ når } Y > 0$$

Likeveenter:

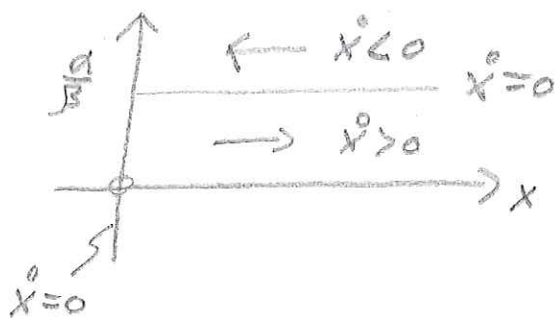
$$\text{Innløse } X = \frac{\delta}{\eta}, Y = \frac{\alpha}{\beta}$$

$$\text{og } X = 0, Y = 0.$$

b) Isoklinene og faseplan

i) X-isoklin

$$\dot{X} = 0 \Leftrightarrow X = 0 \text{ og } Y = \frac{\alpha}{\beta}$$

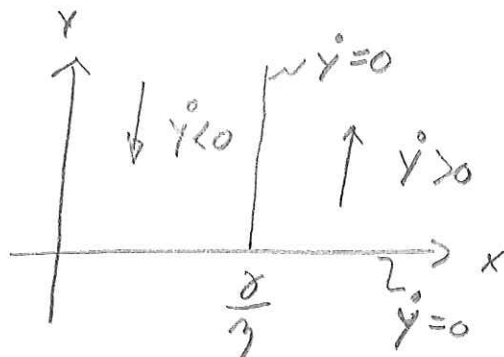
Ser at $\dot{X} < 0$ når $Y > \frac{\alpha}{\beta}$ 

ii)

y -isoklin

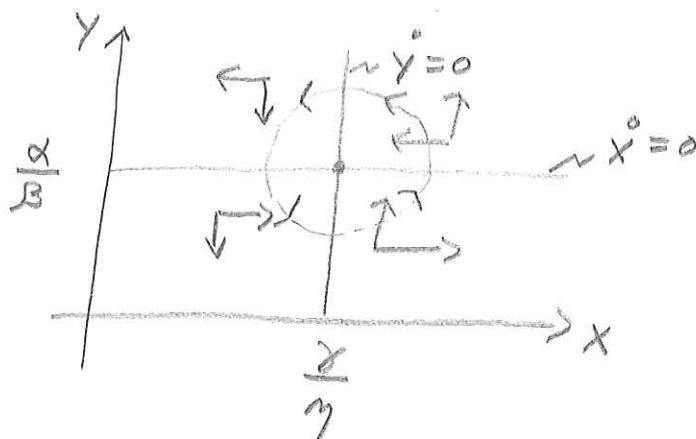
$$\dot{y} = 0 \Leftrightarrow y = 0 \text{ og } x = \frac{\delta}{\eta}$$

Ser at $\dot{y} > 0$ for $x > \frac{\delta}{\eta}$



iii)

Setter sammen:



Vi har en innebygd tilvevillet

$$\underline{\underline{x^* = \frac{\delta}{\eta}, y^* = \frac{\alpha}{\beta}}}$$

c)

Jacobi-matrisen er gitt ved

$$J = \begin{bmatrix} \frac{\partial \dot{x}}{\partial x} & \frac{\partial \dot{x}}{\partial y} \\ \frac{\partial \dot{y}}{\partial x} & \frac{\partial \dot{y}}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (\alpha - \beta y) & -\beta x \\ \beta y & (\beta x - \delta) \end{bmatrix}$$

Evaluert i den eneste likevekten $x^* = \frac{\delta}{\beta}$, $y^* = \frac{\alpha}{\beta}$

gir

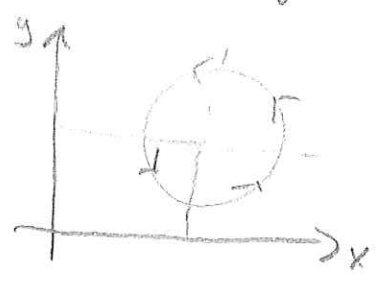
$$J = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{\beta \delta}{\eta} \\ \frac{\eta \alpha}{\beta} & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{tr}(J) = 0 + 0 = 0$$

$$\det(J) = 0 \cdot 0 - \left(-\frac{\beta \delta}{\eta}\right) \left(\frac{\eta \alpha}{\beta}\right) = \alpha \delta > 0$$

Fordi $\text{tr}(J) = 0$ er ikke dette systemet

stabil i vanlig forstand, men gir sikkert "closed orbits".



Likevekt $x=0, y=0$: $J = \begin{bmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & -\delta \end{bmatrix}$

$\left. \begin{array}{l} \det(J) < 0 \\ \text{tr}(J) = -\delta \end{array} \right\}$ ustabilit

#4

(8)

$$\max_{x,y} xy + 5x + y$$

$$\text{s.t. } px + qy \leq m$$

$$x \geq 0$$

$$y \geq 0$$

a) Ser at $\frac{\partial U}{\partial x} = y + 5 > 0$ og $\frac{\partial U}{\partial y} = x + 1 > 0$.

Dette indikerer ikke-værdning og budsjettbetingelsen holder da med tilnærmelse.

Indifferenskurve $\bar{U} = xy + 5x + y$

Totaldifferensiering:

$$d\bar{U} = x dy + y dx + 5 dx + dy = 0$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{y+5}{x+1}$$

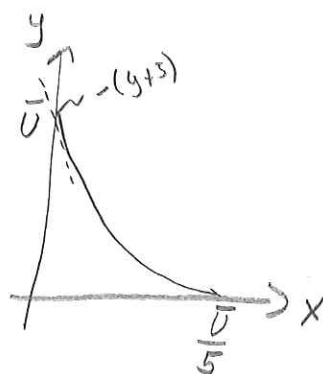
Vi ser at

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=0} = -(y+5) \quad \text{og} \quad \left. \frac{dy}{dx} \right|_{y=0} = -\frac{5}{x+1}$$

↳ Dette betyr at hvis budsjettlinjen er "for bratt" eller "for flatt" vil vi ikke få en indre løsning.

Kan også se på

$$\bar{U} = xy + 5x + y \Leftrightarrow y = \frac{\bar{U} - 5x}{x+1}$$



b)

$$\max_{x,y} xy + 5x + y$$

 x, y

$$\text{s.t. } px + qy \leq m$$

$$\mathcal{L} = xy + 5x + y - \lambda(px + qy - m)$$

λ er skyggeprisen for budsjettrestriksjonen. Siden vi har ellers-vektning, vil budsjettrestriksjonen holde med tilikhet. Da er $\lambda > 0$.

FOB:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = \frac{\partial U}{\partial x} - \lambda p = y + 5 - \lambda p \leq 0 ; x \geq 0 \quad (1)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = \frac{\partial U}{\partial y} - \lambda q = x + 1 - \lambda q \leq 0 ; y \geq 0 \quad (2)$$

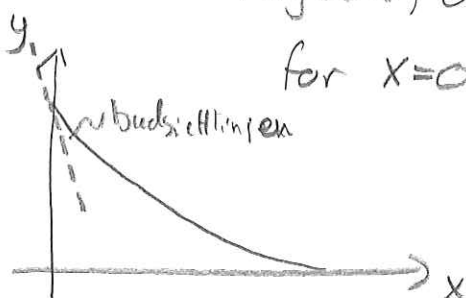
Vi har 3 muligheter:

i) $x = 0, y > 0$

Det går fra (2) at $\lambda = \frac{1}{q}$. Innsatt i (1) får vi

$$y + 5 < \frac{p}{q} \Leftrightarrow -\frac{p}{q} < \underbrace{-(y+5)}_{\text{Se fig. sp a)} \quad \otimes$$

↳ Helningen på budsjettlinjen er brøttene (mer negativ) enn helningen på indifferenskurven for $x=0$. x er et "dyrt" gode.



Budsjettbetingelsen er $m = qy$. $\Leftrightarrow y = \frac{m}{q}$. Innsatt i betingelsen $\textcircled{*}$ (10)

får vi: $\frac{m}{q} + 5 < \frac{p}{q} \Leftrightarrow m < (\frac{p}{q} - 5)q$

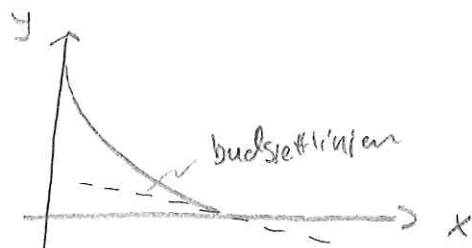
$\underbrace{\hspace{10em}}$
Dette kan være mulig.

ii) $x > 0, y = 0$

Det gir fra (i) at $\lambda = \frac{5}{p}$. Innsatt i (2) får vi

$$x+1 - \frac{5}{p} \cdot q < 0 \Leftrightarrow \frac{q}{p} > \frac{1}{5}(x+1) \Leftrightarrow -\frac{p}{q} > -\frac{5}{x+1} \quad \textcircled{**}$$

Her er x et "billig" gode



Budsjettbetingelsen er $m = px \Leftrightarrow x = \frac{m}{p}$. Innsatt i $\textcircled{**}$:

$$\frac{q}{p} > \frac{1}{5} \left(\frac{m}{p} + 1 \right). \text{ Dette er mulig}$$

iii) Innre løsning, $x > 0, y > 0$.

$$y+5 = \lambda p$$

$$x+1 = \lambda q$$

Fra i) og ii) ser vi at dette holder når

$$y+5 < \frac{p}{q} < \frac{5}{x+1}$$

Dette er mulig.

c) Innløst løsning

Fra (1) og (2) har vi at

$$\lambda = \frac{y+5}{p} = \frac{x+1}{q} \Leftrightarrow y = \frac{p}{q}(x+1) - 5$$

Innsatt i budsjettbetingelsen får vi

$$px + q\left(\frac{p}{q}(x+1) - 5\right) = m \Leftrightarrow px + p(x+1) - 5q = m \Leftrightarrow$$

$$\left. \begin{aligned} x^* &= \frac{1}{2p}(m + 5q - p) \\ y^* &= \frac{1}{2q}(m - 5q + p) \end{aligned} \right\} \text{Etterspørselsfunksjonen}$$

Setter vi inn for x^* og y^* i U finner vi den indirekte nyttebetingelsen, U :

$$U = \frac{1}{4pq}(m + 5q - p)(m - 5q + p) + \frac{5}{2p}(m + 5q - p)$$

$$+ \frac{1}{2q}(m - 5q + p)$$

$$= \frac{1}{4pq}(m^2 - 25q^2 + 10pq - p^2) + \frac{5}{2p}(m + 5q - p) + \frac{1}{2q}(m - 5q + p)$$

$\frac{\partial U}{\partial p}, \frac{\partial U}{\partial q} < 0$: Begge godene konsumeres, øker prisen, må konsumet reduseres \Rightarrow lavere nytte.

$\frac{\partial U}{\partial m} > 0$: Ikke-metning. Øker inntekten kan konsumet økes \Rightarrow høyere nytte.

d) Vi har at

$$\begin{aligned}\frac{\partial u}{\partial m} &= \frac{2m}{4pq} + \frac{5}{2p} + \frac{1}{2q} \\ &= \frac{m + 5q + p}{2pq}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{Vi har fra c) at } \lambda &= \frac{y+5}{p} = \frac{\overbrace{\frac{1}{2q}(m+5q+p)}^y + 5}{p} \\ &= \frac{m + 5q + p}{2pq} \quad (= \lambda).\end{aligned}$$

↳ λ er pengens grenseværdi – hvor mye øker nytten når inntekten m øker.